

Kruskal's Algorithm

这应该是一个贪心算法，我们维护一个以权排序的优先队列，每次取出权最小的边，并把两个顶点连起来。为了防止成环，我们使用 **disjoint set**，每次连接操作的时候对两个顶点进行 **union** 操作，然后在连接前要判断是不是已经在一个 **component** 里了，若是，则跳过这条边

伪代码：

```
1  KruskalMST(G):
2    DisjointSets forest
3    foreach (Vertex v: G):
4      forest.makeSet(v)
5
6    PriorityQueue Q // min edge weight
7    foreach (Edge e : G):
8      Q.insert(e)
9
10   while |T.edges()| < n-1:
11     Edge (u, v) = Q.removeMin()
12     if forest.find(u) != forest.find(v):
13       T.addEdge(u, v)
14       forest.union(forest.find(u),
15                   forest.find(v))
16
17   return T
```

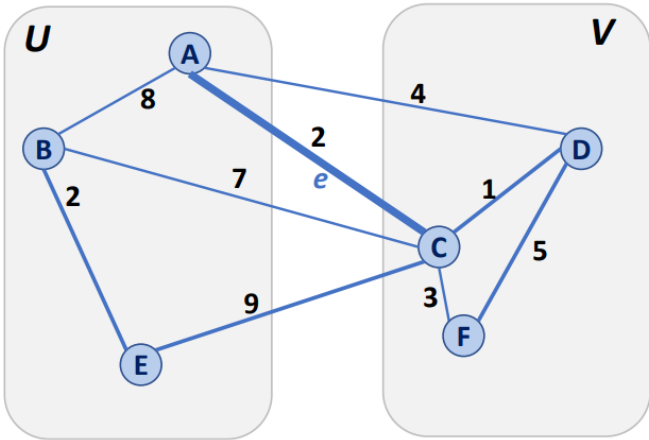
时间复杂度

不论优先队列是用堆还是有序数组实现的，最终的时间复杂度都是 $O(m \log m)$

Prim's Algorithm

Partition Property

对于一个图，我们考虑一个任意的分割，分成两部分



让 e 是两个partition之间边权最小的边，那么 e 是最小生成树的一部分

Prim's Algorithm

伪代码

```
1 PrimMST(G, s):
2   Input: G, Graph;
3         s, vertex in G, starting vertex
4   Output: T, a minimum spanning tree (MST) of G
5
6   foreach (Vertex v : G):
7     d[v] = +inf
8     p[v] = NULL
9   d[s] = 0
10
11   PriorityQueue Q // min distance, defined by d[v]
12   Q.buildHeap(G.vertices())
13   Graph T // "labeled set"
```

```
14
15     repeat n times:
16         Vertex m = Q.removeMin()
17         T.add(m)
18         foreach (Vertex v : neighbors of m not in T):
19             if cost(v, m) < d[v]:
20                 d[v] = cost(v, m)
21                 p[v] = m
22
23     return T
```

运行时间分析